

+2！2026年吉林大学面向低空经济国家急需领域新增2个专业特色班

吉大招生 2026年5月15日 16:37 吉林



// 低空交通科技英才特色班 //



2026年，吉林大学交通运输（低空交通科技英才特色班）（国标代码：081801）正式面向全国招生。本专业紧扣国家“交通强国”战略及低空经济万亿级战略风口，深度契合《国家综合立体交通网规划纲要》的发展导向。特色班打破传统学科壁垒，融合交通运输、人工智能、机械工程、电子信息等多学科优势。专业致力于突破单一飞行器研发与传统地面交通的局限，前瞻布局前沿技术，构建涵盖“地空载具-智能感知-规划设计-场景应用”的多学科交叉培养体系，旨在培养具有家国情怀、创新精神，具备解决低空交通运输领域复杂工程问题能力的高素质拔尖创新型人才。

专业特色与优势：

- 1.紧扣国家战略，抢占黄金赛道：**精准对接国家低空经济万亿级战略风口，满足行业紧缺人才需求。本专业作为连接“地面交通”与“空中交通”的重要桥梁，符合国家战略导向，专业定位清晰，发展潜力巨大，是理科学子深耕硬核工科、投身国家战略的优质选择。
- 2.多学科交叉融合，空地一体化培养：**特色班打破传统学科壁垒，依托学校多学科交叉优势，在**交通运输国家一流本科专业建设点、低空规划与管理博士学位授权点**的基础上，深度融合交通运输、人工智能、机械工程、电子信息等多学科优势。区别于传统航空专业侧重飞行器制造或传统交通聚焦地面，本专业打造空地一体化全链条精英培养模式。
- 3.前沿技术引领，聚焦核心方向：**面向低空交通的数字化、网联化、信息化、智能化演进趋势，核心培养方向覆盖**低空载具研发与测试、低空智能感知、低空交通智能管控、地空立体交通系统规划设计、低空物流与出行**等前沿领域。
- 4.双导师小班培养，科教产教融合：**专业配备国家级人才、教学名师及优秀教学团队，师资力量雄厚、教学科研水平突出。实行**小班化专属培养，为学生配备校内学术与企业实践双导师**。采用“2.5+1.5”多元培养路径（1-5学期“厚基础”，6-8学期“强实践”），鼓励学生早进实验室、早入科研团队、早接触行业前沿，为学生的学业发展、科研创新和职业规划提供全方位指导与支持。
- 5.优质平台支撑，强化实战技能：**依托吉林大学“双一流”硬核办学实力、国家级一流本科专业及交通运输学科70年深厚积淀，借助吉林省道路交通重点实验室及吉林省智能交通工程研究中心等**省部级科研平台和低空实操实训及智能仿真科创场地**，全方位强化学生的技能与实战历练。
- 6.卓越就业出口，推免方向多元：**推免方向选择多元化；就业渠道通畅，毕业生可广泛适配科研院所、智能网联车企、民航交通系统，以及大疆、亿航智能、小鹏汇天等低空头部企业。具体可详询学院。

招生规模：2026年计划招生20人。

咨询电话：

交通学院：0431-85094048 于老师

低空运载工具特色班，是吉林大学面向飞行汽车与低空运载工具国家战略新兴领域，依托汽车工程学院在汽车领域顶尖办学实力和汽车空气动力学优势学科方向，工业设计专业产教融合特色班，专为本校有志于引领未来立体交通发展的拔尖创新人才打造。该特色班是**国内目前唯一将汽车设计与飞行器设计深度融合的工业设计方向特色班**，更是**国内目前唯一依托车身工程博士点全链条培养的小班化试验班**。

班型规模20人，采用**本研贯通、产教融合、导师制、小班化培养**模式，每位学生从本科阶段即可享受博士级科研资源。课程在传统工业设计基础上，与飞行汽车头部企业合作共同开发，深度融入**飞行汽车动力系统、飞机结构有限元、飞行汽车造型与空气动力学、智能驾驶及轻量化设计**等前沿内容的课程，实现汽车设计与飞行设计的双向兼修。同时，依托强大的学生赛车队、无人机大赛等课外创新实践平台，通过“以赛促学”机制，在真实复杂竞技工程挑战中锤炼解决复杂问题的创新能力。学生将系统掌握陆空两栖运载工具设计能力，具备跨界创新和系统工程思维，成为未来立体交通领域的稀缺复合型人才。

毕业生就业前景广阔，不仅可进入传统车身设计与工程领域，更能胜任飞行汽车、eVTOL、智能交通、机器人等新兴行业载具设计与研发岗位，获得新兴行业顶尖的职业发展机会。

汽车设计与飞行器设计深度融合



招生规模：2026年计划招生20人。

咨询电话：

汽车工程学院：0431-85095232 兰教授





来源：吉林大学交通学院、吉林大学汽车工程学院

欢迎关注

Jilin University



吉大招生



扫描二维码，关注公众号



吉大招生网



扫描二维码，访问招生网

2026高考招生资讯·目录

上一篇

10+2! 吉林大学2026年新增2个双学士学位
复合型人才培养项目

下一篇

再+2! 2026年吉林大学面向具身智能国家急
需领域开设2个专业特色班

修改于2026年5月28日